

# “拔尖人才培养科研创新高端平台”简介

一、平台名称		
人机协作型共融机器人		
二、主要人才培养方向		
<ol style="list-style-type: none"><li>1. 协作机器人仿生构型与刚柔软一体综合设计</li><li>2. 人-机器人-环境交互系统协同控制</li><li>3. 人、机、物共享空间下运行状态评估与安全作业机制</li></ol>		
三、团队带头人介绍		
<p>赵杰，长江学者奖励计划特聘教授，中组部“万人计划”首批科技创新领军人才，现任哈尔滨工业大学机器人研究所所长。面向国际学术前沿、国家经济发展、国防建设的重大战略需求，逐渐形成了极端环境作业机器人关键技术、大型自动化成套装备控制技术、仿生机器人关键技术为主要研究方向。主持国家及省部级项目 30 余项，总经费 3.2 亿元。发表学术论文 220 余篇，其中 SCI/EI 收录 180 余篇，申请国家发明专利 200 余项，出版著作 1 部，获省部级科技奖励 5 项。</p>		
四、团队主要成员介绍		
姓名	职称	学术头衔或代表性业绩
赵杰	教授	长江学者
朱延河	教授	机器人技术与系统国家重点实验室副主任 龙江科技英才

臧希喆	副教授	从事机器人运动步态研究，主持多项国家级项目，获省部级奖励一等奖 2 项
樊继壮	副教授	从事机器人仿生运动研究，获得多项国家授权专利，获省部级奖励 3 项
金弘哲	副教授	从事机器人控制技术，在国际顶级学术期刊发表多篇高水平论文

#### 五、为拔尖人才培养提供的优势条件

以“培养拔尖人才”为目标，按学科门类培养，采用多元化的培养模式、灵活的管理模式和个性化培养方案，**激发学生的探索欲望，挖掘学生的创新潜质**，培养高素质拔尖人才。

团队成员教授 2 人、副教授 3 人，均为博士生导师，专业基础知识过硬，覆盖机械、电子、控制、计算机等机器人相关学科理论，现已针对本科生开设《机器人运动控制技术》和《智能控制理论基础》两门专业基础课，教学效果优良，**具有丰富的教学经验与授课技巧**。

团队依托于哈尔滨工业大学**国家重点实验室**和机器人研究所，主要成员科研创新能力强，项目支持雄厚，能够为学生提供机器人研究仪器、设备和加工全方面的硬件平台，**使学生从理论、设计、实践得到一体化的培养**。

#### 六、直接联系人和联系方式(为考生答疑，提供平台情况介绍)

直接联系人：朱延河

手机号码：13074594165

邮箱：yhzhu@hit.edu.cn

QQ 或 微信：14674184(qq)