

“拔尖人才培养科研创新高端平台”简介

| | | |
|--|----|------------------------|
| 一、平台名称 | | |
| 空间机器人 | | |
| 二、主要人才培养方向 | | |
| 1. 空间机械手 2. 空间机器人遥操作 3. 人机协同作业 | | |
| 三、团队带头人介绍 | | |
| <p>刘宏，国家首批“长江学者”，中组部“千人计划”特聘教授，曾任德国宇航中心研究员。现任机器人技术与系统国家重点实验室主任，军委科技委智能无人平台主题专家组首席科学家，国家基金委重大研究计划“共融机器人”专家组成员。长期从事空间机器人基础理论和关键技术研究，主持研制成功我国首个发射升空的空间机器人系统，以及载人航天标志项目“天宫 II 号”空间机械手等，获国家技术发明二等奖 3 项。</p> | | |
| 四、团队主要成员介绍 | | |
| 姓名 | 职称 | 学术头衔或代表性业绩 |
| 姜力 | 教授 | 国家重点研发计划首席科学家 |
| 金明河 | 教授 | 军科委专家组成员、项目总师 |
| 谢宗武 | 教授 | 921 载人航天项目总师，基金重点项目负责人 |

| 姓名 | 职称 | 学术头衔或代表性业绩 |
|-----|----|---------------|
| 赵京东 | 教授 | 国家技术发明二等奖获得者 |
| 刘伊威 | 教授 | 国家重点研发计划首席科学家 |

五、为拔尖人才培养提供的优势条件

平台共有教授 6 人，副教授 12 人，讲师 3 人，师资力量雄厚；承担国家 863 重大专项、国家自然科学基金重点项目等 30 余项，科研实力强。获国家技术发明二等奖 3 项、欧盟机器人技术和转化一等奖 1 项、入选中国高校十大科技进展 1 项、省部级科技奖励 10 余项，研究成果丰硕。出版专著 3 部，发表 SCI/EI 检索论文 300 余篇，授权发明专利 100 余项（其中美国专利 1 项、德国专利 5 项）。

依托于机器人技术与系统国家重点实验室、中德空间机器人联合实验室及“111”引智计划，该平台拥有现代化实验室（3000m²）、一流的实验环境（400m² 万级洁净间）和充足的实验经费（6kw/年）。其中先进实验平台有 15-DOF 机器人灵巧手，49-DOF 机器人宇航员，卫星在轨服务地面模拟系统，非合作卫星抓捕地面仿真实验平台，CyberForce 遥操作臂，7-DOF KUKA 机械臂，Vicon 运动捕捉系统，生机电仿生假手等，为学生科研创新提供有力条件。

该平台研究处于国际前沿，同国外著名高校和科研机构（德国宇航中心等）具有紧密合作与联系，可联合培养硕博研究生。平台鼓励创新，为学生提供了良好的科创环境，师生相处融洽，凝聚力强。



图 1: HIT-DLR 五指灵巧手



图 2: 机器人宇航员

六、直接联系人和联系方式(为考生答疑，提供平台情况介绍)

| | |
|--|--|
| 直接联系人: 赵京东 (空间机器人) | 杨大鹏 (生机电一体化) |
| 手机号码: 13091444024 | 13796627320 |
| 邮箱: zhaojingdong@hit.edu.cn | yangdapeng@hit.edu.cn |
| QQ 或 微信: 2363764839 | 63189296 |